

2, 3 квазилинейно по своей природе и прямо пропорционально зависит от напряжения питания моста и чувствительно к знаку поля (рис. 2, б).

Таким образом, выражение (3) представляет собой универсальную модель мостового AMP-сенсора, учитывающую основные процессы, протекающие в *«barber-pole»* тонких магнитных пленках, имеющую при этом лаконичную форму записи, а потому удобную при инженерно-технических расчетах.

## Литература

1. Воробьев А.В. Магнитные материалы и элементы электронных устройств – Уфа: Издательство УГАТУ, 2012. – 154 с.

2. Воробьев А. В., Зигангиров Л.Р. Автоматизированная система управления подмагничиванием прецизионных магниторезистивных измерительных преобразователей // Приборы №4 (130), 2011. – С. 24-27.

3. Analog Devices Методы практического конструирования при нормировании сигналов с датчиков. – М.: Автекс 2003, С. 17 - 20.

4. Патент 125398 РФ, Магниторезистивный сенсорный модуль / А.В Воробьев, А.И. Заико, Э.А. Кильметов. – Опубл. 24.04.13. Бюл. №16 – 4с.:ил.

В.Е. Зотеев, А.А. Свистунова

## ЧИСЛЕННЫЙ МЕТОД ОПРЕДЕЛЕНИЯ ПАРАМЕТРОВ НАПРЯЖЕННОГО СОСТОЯНИЯ ПОВЕРХНОСТНО УПРОЧНЕННОГО СЛОЯ ЦИЛИНДРИЧЕСКОГО ИЗДЕЛИЯ НА ОСНОВЕ ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫХ ДАННЫХ

(Самарский государственный технический университет)

При расчете и исследовании полей остаточных напряжений и пластических деформаций в поверхностно-упрочненном цилиндрическом изделии одной из основных задач является задача достоверной оценки параметров аппроксимации экспериментальных зависимостей остаточных напряжений  $\sigma_{\theta}^{res}(r)$ . Эта зависимость от глубины r упрочненного слоя цилиндрического образца, как правило, описывается аналитической функцией вида

$$\sigma_{\theta}^{res}(r) = \sigma_0 - \sigma_1 \exp\left[-\alpha \left(a - r\right)^2\right]$$
<sup>(1)</sup>

где  $\sigma_0$ ,  $\sigma_1$  и *b* – параметры, подлежащие определению [1]. Известный подход к решению этой задачи не предполагает в своих алгоритмах применения статистических методов обработки результатов эксперимента [1]. Он, как правило, использует информацию о двух, специальным образом выбранных, точках кривой (1) и дополнительное условие, связывающее её параметры. При этом практически все точки эксперимента в вычислениях параметров зависимости (1) не участвуют, что является существенным недостатком такого метода.



– построение рекуррентной формулы, связывающей несколько последовательных дискретных значений зависимости (1) компоненты напряжений  $\sigma_{\theta}^{res}(r)$ ;

– разработка разностных уравнений, описывающих результаты наблюдений и учитывающих случайный разброс в данных эксперимента;

 формирование на основе разностных уравнений обобщенной регрессионной модели, коэффициенты которой известным образом связаны с параметрами исследуемой зависимости (1);

– среднеквадратичное оценивание коэффициентов обобщенной регрессионной модели, в основе которого лежит минимизация суммы квадратов отклонений модели (1) от результатов наблюдений по всем точкам эксперимента;

– вычисление параметров компоненты остаточных напряжений, возникающих в упрочненном слое цилиндрического образца;

– оценка погрешности результатов вычислений, а также адекватности построенной модели результатам эксперимента.

В соответствие с методикой, изложенной в [2], построена система разностных уравнений при отсутствии ограничений, описывающая результаты эксперимента для компоненты напряжений  $\sigma_{\theta}^{res}(r)$ , и лежащая в основе численного метода параметрической идентификации напряженнодеформированного состояния:

$$\begin{cases} y_{0} = \lambda_{3} + \varepsilon_{0}, \\ y_{1} = \lambda_{1}(1 - \sqrt{\lambda_{2}^{(i)}}) + \lambda_{3}\sqrt{\lambda_{2}^{(i)}} + \varepsilon_{1}, \\ y_{k-2}y_{k} = \lambda_{1}(y_{k-2} + y_{k} - \lambda_{1}^{(i)}) + \lambda_{2}(y_{k-1}^{2} - 2\lambda_{1}y_{k-1} + \lambda_{2}^{(i)2}) + \eta_{k}, \\ \eta_{k} = \varepsilon_{k}(y_{k-2} - \lambda_{1}) + 2\lambda_{2}\varepsilon_{k-1}(\lambda_{1}^{(i)} - y_{k-1}) + \varepsilon_{k-2}(y_{k} - \lambda_{1}), \\ k = 2, N - 1. \end{cases}$$

$$(2)$$

где  $y_k = \sigma_{\theta}^{res} (k\Delta r)$ , k = 0, 1, 2, 3, ..., N - 1, – результаты эксперимента,  $\Delta r$  – шаг дискретизации зависимости (1); N – объем выборки результатов наблюдений;  $\varepsilon_k$  – случайный разброс в данных эксперимента;

$$\lambda_1 = \sigma_0, \, \lambda_2 = \exp[-2\alpha\tau^2], \, \lambda_3 = \sigma_0 - \sigma_1 \tag{3}$$

Формулы (3) позволяют по найденным среднеквадратичным оценкам коэффициентов разностного уравнения (2) вычислить  $\sigma_0$ ,  $\sigma_1$  и  $\alpha$  модели (1).



Если использовать условие, что твердого тела, эпюра напряжения  $\sigma_{\theta}^{res}(r)$  должна быть самоуравновешенной, т.е. должно выполняться условие

$$\int_{0}^{a} \sigma_{\theta}^{res}(r) dr = 0 \tag{4}$$

то система разностных уравнений будет иметь вид:

$$\begin{cases} y_{0} = \lambda_{1} \left( 1 - \frac{\sqrt{2}a\sqrt{-\ln\lambda_{2}^{(i)}}}{\sqrt{\pi}\tau \operatorname{erf}\left(\frac{a\sqrt{-\ln\lambda_{2}^{(i)}}}{\sqrt{2}\tau}\right)} \right) + \varepsilon_{0}, \\ y_{1} = \lambda_{1} \left( 1 - \frac{\sqrt{2}a\sqrt{\lambda_{2}}\sqrt{-\ln\lambda_{2}^{(i)}}}{\sqrt{\pi}\tau \operatorname{erf}\left(\frac{a\sqrt{-\ln\lambda_{2}^{(i)}}}{\sqrt{2}\tau}\right)} \right) + \varepsilon_{1}, \end{cases}$$
(5)  
$$y_{k-2}y_{k} = \lambda_{1}(y_{k-2} + y_{k} - \lambda_{1}^{(i)}) + \lambda_{2}(y_{k-1}^{2} - 2\lambda_{1}y_{k-1} + \lambda_{2}^{(i)2}) + \eta_{k}, \\ \eta_{k} = \varepsilon_{k}(y_{k-2} - \lambda_{1}) + 2\lambda_{2}\varepsilon_{k-1}(\lambda_{1}^{(i)} - y_{k-1}) + \varepsilon_{k-2}(y_{k} - \lambda_{1}), \qquad k = 2, N - 1. \\ \lambda_{1} = \sigma_{0}, \lambda_{2} = \exp[-2\alpha\tau^{2}], \sigma_{0} = \sigma_{1}\frac{\sqrt{\pi}\operatorname{erf}(a\sqrt{\alpha})}{2\sqrt{\alpha}a}. \end{cases}$$
(6)

Формулы (6) позволяют по найденным среднеквадратичным оценкам коэффициентов разностного уравнения (5) вычислить параметры  $\sigma_0$ ,  $\sigma_1$  и *b* модели (1).

При обработке результатов эксперимента при исследовании остаточных напряжений, как правило, бывает, известна величина  $x_0$ , при которой  $\sigma_{\theta}^{res}(x_0)dr = 0$ . Тогда с учетом этого условия получаем соотношение:

$$\exp[-\alpha x_0^2] = \frac{\sqrt{\pi} \operatorname{erf}\left(a\sqrt{\alpha}\right)}{2a\sqrt{\alpha}}.$$
(7)

Используя формулу простых итераций, получим численное решение для параметра  $\alpha$  :

$$\alpha^{(k+1)} = \alpha^{(k)} + c \left( 2a \sqrt{\alpha^{(k)}} e^{-\alpha^{(k)} x_0^2} - \sqrt{\pi} \operatorname{erf}\left(a \sqrt{\alpha^{(k)}}\right) \right), \text{ где } c \approx -0.5 \div (-0.9), \alpha^{(0)} = \frac{1}{2x_0^2}.$$

Параметры  $\sigma_0$  и  $\sigma_1$  можно найти по формулам:

$$\hat{\sigma}_0 = \hat{\sigma}_1 e^{-\alpha x_0^2}, \qquad \hat{\sigma}_0 = \hat{\sigma}_1 \frac{\sqrt{\pi} \operatorname{erf} (a \sqrt{\alpha})}{2 \sqrt{\alpha} a}$$



**G** 

Для вычисления среднеквадратичных оценок коэффициентов разностного уравнения (2) и (5), обеспечивающих минимум отклонения модели (1), описывающей компоненту напряжений  $\sigma_{\theta}^{res}(r)$ , от экспериментальных данных, используется обобщенная регрессионная модель вида  $\begin{cases} b = F\lambda + \eta; \\ \eta = P_{\lambda}\varepsilon, \end{cases}$ , где  $b = (y_0, y_1, y_0 y_2, ..., y_{N-3} y_{N-1})^T$ ,  $\lambda = (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)^T$ ,  $\varepsilon = (\varepsilon_0, ..., \varepsilon_{N-1})^T$ ,  $\eta = (\eta_1, ..., \eta_N)^T$ . Для выполнения условия  $\|\varepsilon\|^2 = \|P_{\lambda}^{-1}b - P_{\lambda}^{-1}F\lambda\|^2 \to \min$  алгоритм числен-

ного метода на основе обобщенной регрессионной модели использует итерационную процедуру уточнения среднеквадратичных оценок  $\hat{\lambda}_i$  коэффициентов разностного уравнения. Эта процедура может быть описана формулой:

$$\hat{\lambda}^{(i+1)} = \left(F^T \Omega_{\hat{\lambda}^{(i)}}^{-1} F\right)^{-1} F^T \Omega_{\hat{\lambda}^{(i)}}^{-1} b, \qquad \Omega_{\hat{\lambda}^{(i)}} = P_{\hat{\lambda}^{(i)}} P_{\hat{\lambda}^{(i)}}^T, \qquad (4)$$

где i = 0, 1, 2, ... - номер итерации. Начальное приближение вектора среднеквадратичных оценок  $\hat{\lambda}^{(0)}$  может быть найдено из условия минимизации невязки  $\|\eta\|^2 \to \min$  по формуле  $\hat{\lambda}^{(0)} = (F^T F)^{-1} F^T b$ . Достаточные условия сходимости итерационной процедуры рассматриваются и исследуются в [2].

Для проведения численно аналитического исследовании эффективности численного метода определения параметров остаточных напряжений было разработано программное средство на языке С#. Используются результаты эксперимента, взятые из [3].

Был применен используемый в механике метод определения параметров остаточных напряжений, а также три разработанных алгоритма на основе разностных уравнений. Данные приведены в таблице 1.

	$\sigma_{_0}$	$\sigma_{_1}$	α	$s^{2}$
Известный метод	19.3	1019.3	156.25	11.4%
1 алгоритм – нет ограничений	-37.84	880.55	147.74	7.9%
2 алгоритм – условие равновесия	15.20	840.5	150.0	14.8%
3 алгоритм – условие равновесия и граничная точка	18.12	961.29	154.95	9.6%



Рис. 1. Эпюры остаточных напряжений  $\sigma_{\theta}^{res}(r)$  (сплав ЖС6 КП) в цилиндрическом образце радиуса a = 3.76 мм: 1 – экспериментальные данные; 2 – кривая построенная известным методом [1]; 3 – кривая, построенная по 1 алг.; 4 – кривая, построенная по 2 алг.; 5 – кривая, построенная по 3 алг.

Таким образом, применение численного метода, в основе которого лежит среднеквадратичное оценивание коэффициентов разностного уравнения, при расчете и исследовании полей остаточных напряжений при поверхностном упрочнении цилиндрических изделий позволяет повысить адекватность модели экспериментальным данным и, тем самым, достоверность оценок параметров напряженно деформируемого состояния.

## Литература

1. Радченко, В.П. Ползучесть и релаксация остаточных напряжений в упрочненных конструкциях/В. П. Радченко, М.Н. Саушкин М.: Машиностроение-1, 2005. – 226 с.

2. Зотеев, В.Е. Параметрическая идентификация диссипативных механических систем на основе разностных уравнений/В. Е. Зотеев.- М.: Машиностроение, 2009.-344 с.

3. Гриневич, Е.В. Исследование полей остаточных напряжений при поверхностном упрочнении цилиндрических изделий // Прочность и долговечность элементов конструкций/Е.В. Гриневич, О.В. Колотникова – Куйбышев: КПтИ, 1983. – С. 88-97.